

NIKKEI Robotics

6 June No.11

Cool Topic

ディープラーニングの不具合は 誰の責任か

米国で起こる法的責任の議論をAI技術から読み解く

Sexy Technology

デンソーが“落ちにくい”ドローン目指し市場参入 ロータに可変ピッチ採用し橋梁点検時にも安定に

ファナックとPFNが工場の異常検知で世界初成果
生成モデル型ディープラーニングで事前知識不要に

Cool Topic

リコーが自律ドローン向けステレオカメラを開発
GPSレスで屋内でも高精度に自己位置を推定

イオンが自走式在庫管理ロボットを試験導入
自動の棚卸し狙うも障害発生で実験は一時中止

SLAMとは何か 第2回

自己位置推定・地図生成(SLAM)の入力となるセンサ
内界センサはロボット自身の動作を測定

Global Watch

EMSでも協働ロボット活用へ
市場のそばでの生産が当たり前

Professor's Eye

ヒルが示唆した神経回路CPGの環境適応能力
ロボットに自然な動きをさせるカギになるか

AI最前線 第11回

ディープラーニングフレームワーク
より簡単に、高速に、柔軟に

<https://www.facebook.com/nikkeirobotics>

Cool Topic

Sexy Technology

SLAMとは何か

Facility Inside

Robotics法律相談室

Professor's Eye

Global Watch

AI最前線

RoboTechのすすめ

Flash News